

모두의 딥러닝 개정 3판 정오표

쇄	페이지	수정 전	수정 후	
1쇄	200	http://www.amstat.org/publications/jse/v19n3/decock/DataDocumentation.txt	http://jse.amstat.org/v19n3/decock/DataDocumentation.txt	
2쇄	40	아나콘다에 이미	코랩 에 이미	
	83	$y_i = ax_i + b$ 를 대입하면	$\hat{y}_i = ax_i + b$ 를 대입하면	
	88	<code>ax.scatter3D(x1, x2, y) ;</code>	; 삭제	
	107	텐서플로에서 실행하는 다중 선형 회귀	텐서플로에서 실행하는 로지스틱 회귀	
	142	주피터 노트북을 통해	코랩 을 통해	
	150	그림 11-5 'plasma'	'BMI'	
	156	그림 12-2 정보 3 첫째 줄 '4.0'	'1.4'	
	192	학습셋 - '빨간색', 검증셋 - '파란색'	학습셋 - '파란색' , 검증셋 - '빨간색'	
	193	주피터 노트북에	코랩 에	
	194	검증셋의 오차(파란색)	학습셋 의 오차(파란색)	
	194	테스트셋의 오차(빨간색)	검증셋 의 오차(빨간색)	
	204	<code>plt.show() ;</code>	; 삭제	
3쇄	39	model 클래스	models 클래스	
	46	<code>model.compile(loss=binary_crossentropy</code>	<code>model.compile(loss='binary_crossentropy'</code>	
	66	조금 전 구한 기울기 x 까지	조금 전 구한 기울기 a 까지	
	69	최소 제곱근 공식	최소 제곱 법 공식	
		x 의 각 원소와 x 의 평균값 들 의 차를	x 의 각 원소와 x 의 평균값의 차를	
	72	입력 데이터의 종류가 17개나 됩니다	입력 데이터의 종류가 16 개나 됩니다	
	75	(표 4-3 하단) 1 -5 3 3	-1 5 -3 -3	
	76	$1 + (-5) + 3 + 3 = 2$	$-1 + 5 + (-3) + (-3) = -2$	
	111	그림 7-2 아달라인		
	112	그림 7-2 로지스틱 회귀		
	4쇄	156	속성을 보니 우리가 앞서 다루었던 것과	클래스 를 보니 우리가 앞서 다루었던 것과
		189	<code>./data/model/all/</code> 폴더에 모델을 지정해 줍니다	<code>./data/model/all/</code> 폴더에 모델을 저장 해 줍니다
196		model 폴더에 Ch14-4-bestmodel.hdf라는	model 폴더에 Ch14-4-bestmodel. hdf5 라는	
228		테스트셋의 과적합이 일어나기 전	학습셋 의 과적합이 일어나기 전	
5쇄	353	$\text{가중합}_3 = w_{31}y_{h1} + w_{31}y_{h2} + 1$	$\text{가중합}_3 = w_{31}y_{h1} + w_{32}y_{h2} + 1$	